



ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ПЛАТА УПРАВЛЕНИЯ ПОДВЕСОМ

**Описание функциональных характеристик экземпляра программного
обеспечения**



1. Общие сведения

1.1. Обозначение и наименование программы

Программное обеспечение платы управления подвесом.

2. Функциональные характеристики

Программа предназначена для управления роботизированным подвесом на бесколлекторных моторах.

Набор основных функциональных характеристик включает:

- стабилизация установленной оптической системы;
- управление оптической системой;
- удержание координатное и угловое;
- сопровождение и удержание цели.