



ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ РАДИОМОДЕМ НАЗЕМНЫЙ

Руководство пользователя



Оглавление

Оглавление	2
1. Загрузка, установка и включение ПО	3
2. Подключение	3



1. Загрузка, установка и включение ПО

Основным функциональным требованием к программе является обеспечение внутреннего цикла, в рамках которого осуществляется опрос интерфейса взаимодействия с управляющим устройством (приём команд), выдача ответа, а также опрос и выставление команд на контроллер ввода-вывода в соответствии с задачей платы радиомодема.

2. Подключение

Программное обеспечение подразумевает подключение разъёмов в соответствии со схемой контактов соединения платы радиомодема и управляющего устройства (таблица 1) и управляемых устройств (таблица 2).

Таблица 1

Вывод J6 платы для трансляции информации из бортовой сети управления в сетевой интерфейс БВС	Управляющее устройство
+5V	+5V
CAN_H	CAN1_H
CAN_L	CAN1_L
GND	GND



Таблица 2

J3 для трансляции информации из бортовой сети управления в сетевой интерфейс БВС	Управляемые устройства
1	GND
2	RxN
3	RxP
4	TxN
5	TxP
6	GND
20	+5V
21	+5V

При правильном подключении платы ПО обеспечивает доступность сетевого адреса 192.168.2.67.

В целях повышения надёжности программа включает компоненты самодиагностики и проверки целостности.

Функционирование указанных компонент осуществляется параллельно с прочими компонентами – они также получают кванты времени для выполнения своих задач.