



**ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ
ПЛАТЫ УПРАВЛЕНИЯ БЧ БВС
Руководство пользователя**





Оглавление

| | |
|---|---|
| 1. Загрузка, установка и включение ПО | 3 |
| 2. Подключение | 3 |



1. Загрузка, установка и включение ПО

Основным функциональным требованием к программе является обеспечение внутреннего цикла, в рамках которого осуществляется опрос интерфейса взаимодействия с управляющим устройством (приём команд), выдача ответа, а также опрос и выставление команд на контроллер ввода-вывода в соответствии с задачей платы управления БЧ БВС.

2. Подключение

Программное обеспечение подразумевает подключение разъёмов в соответствии со схемой контактов соединения платы управления БЧ БВС и управляющего устройства (таблица 1) и управляемых устройств (таблица 2).

Таблица 1

| Имя вывода платы управления БЧ | Управляющее устройство |
|--------------------------------|------------------------|
| БВС | |
| +24V | +3.3V |
| CAN_H | CAN1_H |
| CAN_L | CAN1_L |
| GND | GND |



Таблица 2

| Имя вывода платы управления БЧ БВС | Управляемые устройства |
|---------------------------------------|------------------------|
| PA2 | INT_A |
| PA6 | INT_B |
| GND | GND |
| GND | GND |

В целях повышения надёжности программа включает компоненты самодиагностики и проверки целостности.

Функционирование указанных компонент осуществляется параллельно с прочими компонентами – они также получают кванты времени для выполнения своих задач.