



**ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УПРАВЛЕНИЯ ПИТАНИЕМ
ПУЛЬТА НСУ БВС МУЛЬТИРОТОРНОГО ТИПА
Руководство пользователя**



Оглавление

Оглавление	2
1. Загрузка, установка и включение ПО	3
2. Подключение	3



1. Загрузка, установка и включение ПО

Основным функциональным требованием к программе является обеспечение внутреннего цикла, в рамках которого осуществляется опрос интерфейса взаимодействия с управляющим устройством (приём команд), а также опрос и выставление команд на контроллер ввода-вывода в соответствии с задачей платы управления питанием пульта НСУ БВС мультироторного типа.

2. Подключение

Программное обеспечение подразумевает подключение разъёмов в соответствии со схемой контактов соединения платы управления питанием пульта НСУ БВС мультироторного типа и управляющего устройства (таблица 1).

Таблица 1

Имя вывода платы управления питанием пульта НСУ БВС мультироторного типа	Управляющее устройство
В7	RX_i
В6	TX_o

Функционирование указанных компонент осуществляется параллельно с прочими компонентами – они также получают кванты времени для выполнения своих задач.