

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УПРАВЛЕНИЯ ПОЛОЖЕНИЕМ КАМЕРЫ БВС

**Описание функциональных характеристик экземпляра программного
обеспечения**



1. Общие сведения

1.1. Обозначение и наименование программы

Программное обеспечение управления положением камеры БВС.

2. Краткое описание программного обеспечения

Программа предназначена для дистанционного позиционирования по двум осям стабилизации гиростабилизированной платформы с блок-камерой высокого разрешения, установленной на беспилотном воздушном судне (БВС) самолетного типа. Функциональные возможности программы позволяют обрабатывать данные с гироскопов и акселерометров в реальном времени, осуществлять компенсацию внешних воздействующих факторов при движении и вибрациях, в также обеспечивают плавное движение камеры с регулируемым усилием.

Набор функциональных характеристик включает:

- сбор данных о текущем положении камеры от встроенных сенсоров и систем навигации БВС;
- передача команд на приводы для изменения ориентации камеры, включая панорамирование, наклон, поворот и фокусировку, с поддержкой ручного и автоматического режимов;
- реализация алгоритмов стабилизации изображения, компенсации вибраций и автоматической корректировки положения на основе данных о полете.

