

**ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УПРАВЛЕНИЯ ПИТАНИЕМ
БВС МУЛЬТИРОТОРНОГО ТИПА
Руководство пользователя**



1. Загрузка, установка и включение ПО

Основным функциональным требованием к программе является обеспечение внутреннего цикла, в рамках которого осуществляется опрос интерфейса взаимодействия с управляющим устройством (приём команд), выдача ответа, а также опрос и выставление команд на контроллер ввода-вывода в соответствии с задачей платы.

2. Подключение

Программное обеспечение подразумевает подключение разъёмов в соответствии со схемой контактов соединения платы и управляющего устройства (таблица 1).

Таблица 1

Вывод X1 платы для подключения к линиям питания и линии данных БВС	Управляющее устройство
X1:1	+5V
X1:2	CAN1_H
X1:3	CAN1_L
X1:4	GND

В целях повышения надёжности программа включает компоненты самодиагностики и проверки целостности.

Функционирование указанных компонент осуществляется параллельно с прочими компонентами – они также получают кванты времени для выполнения своих задач.